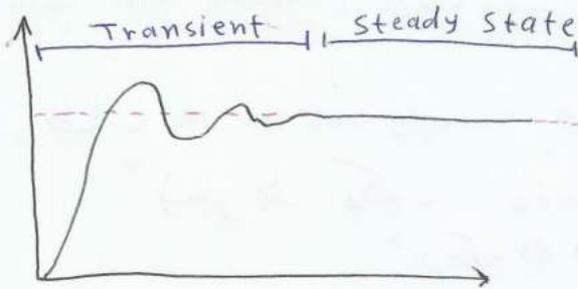


عندنا نوعين من Time response :
① Transient response [عبارة عن معادلة في t]

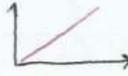
② steady state response [عبارة عن عدد ثابت constant]



$y(t) = 3 - 3e^{-t}$: يعني مثلاً لو عندي هذي المعادلة :
Steady state ← 3 ← Transient

وعشان نجيب Time response لأي System لازم

أستخدم Test input = وكما تلاحظ أنواع :

① step  ② ramp  ③ parabolic 

والمستخدم فقط في هذا المبحث هو ال step response

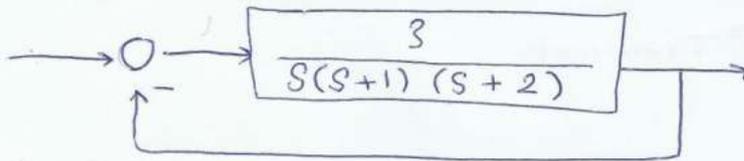
أحياناً يعطيك Transfer function ويطلب منك Impulse response

و روح أنتكلم عنها لاحقاً ...

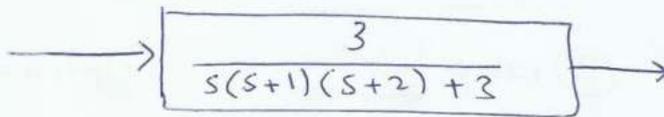
✖ أولاً: steady state response ;
 لو وردت كلمة (DC gain) أو (final value) أو (steady state value) كلها نفس المعنى .

لو طلب ال steady state value فقط تعوض مكان كل (s) بصفر
 " بشرط يكون Stable والمعادلة open loop "
 " ويكون إلا نبوت step "

Example: Find the steady state value :



① نحولها إلى بلوكة واحدة :



② نتأكد إنها stable عن طريق Routh array ✓

③ الآن نعوض مكان كل (s) بصفر :

$$\frac{3}{0(0+1)(0+2) + 3} = \frac{3}{3} = \boxed{1}$$

Steady state value = 1

2

* ثانياً : Transient response

عندى نوعين من ال systems :

- 1 first-order system
- 2 Second-order system

بالنسبة للأول يعني عندى المقام من الدرجة الأولى .

$$\frac{K}{Ts + 1} \quad ; \text{ First-order الصورة العامة}$$

K: DC gain or steady state value

T: time constant

Example: Find the DC gain and time constant of:

$$G(s) = \frac{5}{3s + 1}$$

DC gain = 5

Time constant = 3

نقارنها بالصورة العامة نجد أن:

Example: Find DC gain and time constant of:

$$G(s) = \frac{5}{s + 2}$$

ليست على الصورة العامة ، لازم نحولها على الصورة العامة:

$$\Rightarrow G(s) = \frac{\frac{5}{2}}{\frac{1}{2}s + 1}$$

نقسم البسط والمقام على 2

DC gain = $\frac{5}{2}$

Time constant = $\frac{1}{2}$

ملاحظة / نستطيع أيضاً إيجاد قيمة DC gain كما فعلنا سابقاً عن طريق تعويض كل (s) بصفر

3

✳ settling time for first-Order system:

$$5\% \text{ settling time} = 3T$$

$$2\% \text{ settling time} = 4T$$

Example: Find the 5% and 2% settling time for

$$G(s) = \frac{3}{2s + 6}$$

أولاً نحولها على الصورة العامة :

$$G(s) = \frac{\frac{3}{6}}{\frac{2}{6}s + 1}$$

$$T = \frac{2}{6}$$

⇒

$$5\% \text{ settling time} = 3 \times T$$

$$= 3 \times \frac{2}{6} = \boxed{1}$$

$$2\% \text{ settling time} = 4 \times T$$

$$= 4 \times \frac{2}{6} = \boxed{1.33}$$

- نظري / ال Time constant يعبر عن سرعة ال Response . كلما زادت قيمة T كلما كان ال Response أبطأ علاقة عكسية

4

بالنسبة لل Second-order system = الصورة العامة :

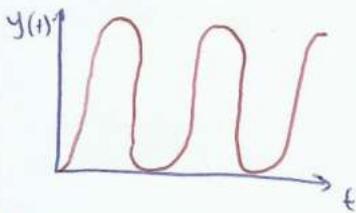
$$\frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

ω_n : Undamped natural frequency

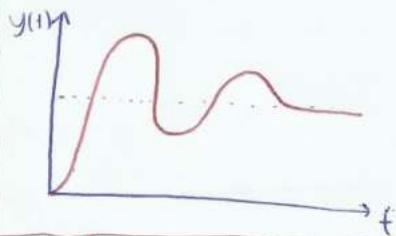
ζ : Damping ratio

عندى أربع حالات بالنسبة لل ζ (damping ratio) = فكن يعطيك
رسمة و يسألك أيت حالة فيهم .

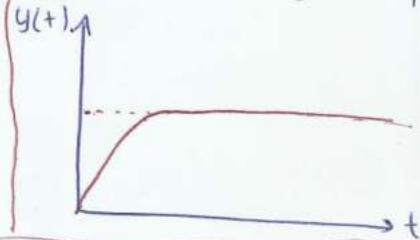
① $\zeta = 0$
Undamped



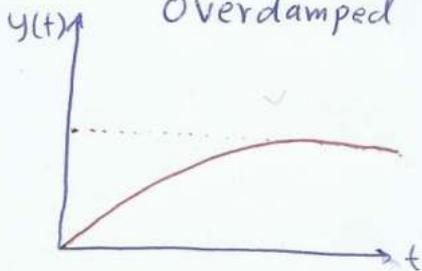
② $0 < \zeta < 1$
Underdamped



③ $\zeta = 1$
critically damped



④ $\zeta > 1$
Overdamped



قوانين ال Second order :

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \zeta^2}$$

$$\text{Peak time} = \frac{\pi}{\omega_d} \text{ or } \frac{\pi}{\omega_n \sqrt{1 - \zeta^2}}$$

$$\text{Peak value} = 1 + e^{-\frac{\zeta \pi}{\sqrt{1 - \zeta^2}}}$$

$$\text{Percent overshoot} = 100e^{-\frac{\zeta \pi}{\sqrt{1 - \zeta^2}}}$$

$$\text{Time constant} = \frac{1}{\zeta \omega_n}$$

$$\text{Settling time (5\%)} = \frac{3}{\zeta \omega_n}$$

$$\text{settling time (2\%)} = \frac{4}{\zeta \omega_n}$$

⑤

Example: for the $G(s) = \frac{7}{s^2 + 3s + 7}$

- Find: ① DC gain ② Undamped natural frequency ω_n
 ③ damped frequency ω_d ④ damping ratio ζ
 ⑤ Peak time T_p ⑥ Peak value
 ⑦ percent overshoot P.O. ⑧ time constant
 ⑨ 5% and 2% settling time

Solution: DC gain $\Rightarrow G(0) = \frac{7}{0^2 + 3(0) + 7} = \frac{7}{7} = \boxed{1}$

$$\frac{7}{s^2 + 3s + 7} = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} \quad \text{نقارننا بالصورة العامة:}$$

$$\omega_n^2 = 7 \Rightarrow \boxed{\omega_n = \sqrt{7}}$$

$$2\zeta\omega_n = 3 \Rightarrow \zeta = \frac{3}{2\omega_n} = \frac{3}{2\sqrt{7}} = 0.57$$

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \zeta^2} = \sqrt{7} \times \sqrt{1 - 0.57^2} = \boxed{2.17}$$

$$\begin{aligned} \text{Peak value} &= 1 + e^{-\frac{\zeta\pi}{\sqrt{1-\zeta^2}}} \\ &= 1 + e^{-\frac{0.57\pi}{\sqrt{1-0.57^2}}} = \boxed{1.11} \end{aligned}$$

$$\text{Peak time } T_p = \frac{\pi}{\omega_d} = \frac{\pi}{2.17} = \boxed{1.44}$$

$$\text{Percent overshoot P.O.} = 100 e^{-\frac{0.57\pi}{\sqrt{1-0.57^2}}} = \boxed{11.3\%}$$

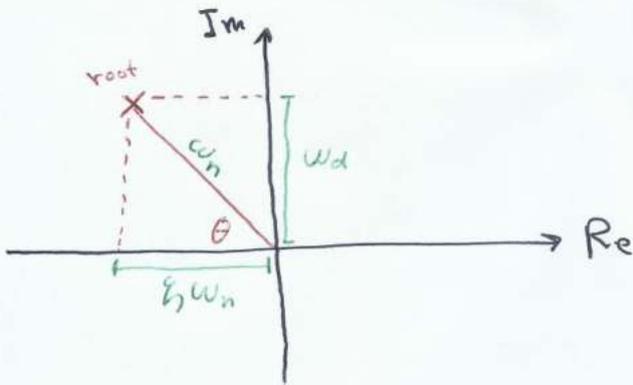
$$\text{Time constant } T = \frac{1}{\zeta\omega_n} = \frac{1}{0.57\sqrt{7}} = \boxed{0.66}$$

$$\text{Settling time (5\%)} = 3 \times T = \frac{3}{\zeta\omega_n} = \frac{3}{0.57\sqrt{7}} = \boxed{1.99}$$

$$\text{Settling time (2\%)} = 4 \times T = \frac{4}{\zeta\omega_n} = \frac{4}{0.57\sqrt{7}} = \boxed{2.65}$$

6

* علاقة pole location مع $(\zeta, \omega_n, \omega_d)$:



$$\cos\theta = \zeta$$

$$\text{P.O. } 5\% \longrightarrow \theta = \frac{\pi}{4}$$

$$\text{P.O. } 16\% \longrightarrow \theta = \frac{\pi}{3}$$

$$\omega_d = \text{المسافة العمودية}$$

$$\zeta\omega_n = \text{المسافة الأفقية}$$

$$\omega_n = \text{طول الوتر}$$

نلاحظ أن العلاقة بين ال Damping ratio ζ و θ علاقة عكسية .
بينما العلاقة بين ال P.O. overshoot و θ علاقة طردية .

Example : Find the location of poles for these specifications:

(a) P.O. at most 16% ?

(b) Settling time (2%) at most 0.7 ?

(c) P.O. at most 16% and T_p at most 4 sec ?

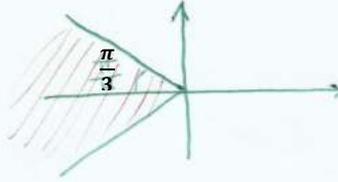
(d) T_s (5%) at most 5 sec and T_p at most 2 sec ?

7

Solution:

(a) P.O. 16% $\rightarrow \theta = \frac{\pi}{3}$

نرسم الزاوية في المحاور ونهشر المنطقة المحصورة داخلها ؛
يعني أي pole داخل منطقة التوهيش رح يحقق المطلوب .



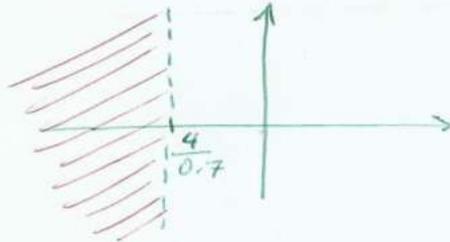
(b) $T_s(2\%)$ at most 0.7

$$T_s(2\%) = \frac{4}{\zeta \omega_n} \Rightarrow \frac{4}{\zeta \omega_n} < 0.7$$

$$\Rightarrow 4 < 0.7 \zeta \omega_n$$

$$\Rightarrow \frac{4}{0.7} < \zeta \omega_n$$

بما أن $\zeta \omega_n$ هي المسافة الأفقية ، حدودها على الرسم عند $\frac{4}{0.7}$ ونهشر المنطقة بعدها :

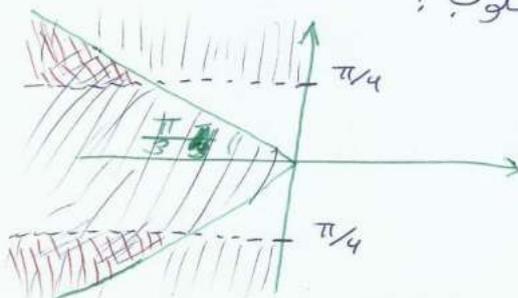


(c) P.O. 16% and $T_p < 4$

$$\Rightarrow \text{P.O. 16\%} \rightarrow \theta = \frac{\pi}{3}$$

$$T_p = \frac{\pi}{\omega_d} \Rightarrow \frac{\pi}{\omega_d} < 4 \Rightarrow \frac{\pi}{4} < \omega_d$$

الآن صار عندي شرطين ، أحدهم أول شي الزاوية عشان الشرط الأول وأهشش ، وأحد ال ω_d على المسافة العمودية وأهشش ، والمنطقة المشتركة هي التي تحقق المطلوب ؛



المنطقة باللون الأحمر هي المشتركة .

8

